

# Índice

<b>Introducción</b> . . . . .	XI
<b>Prólogo</b> . . . . .	XIII
<b>Presentación</b> . . . . .	XV
Real Decreto 177/2008 . . . . .	XV
Metodología de trabajo . . . . .	XVII
Materialización de los esquemas y tecnología estudiada en esta obra . . . . .	XVII
<b>1. Desarrollo de los automatismos en lógica cableada</b> . . . . .	1
1.1. Introducción a los automatismos industriales . . . . .	2
1.1.1. Conceptos fundamentales respecto al aprendizaje de esta materia. . . . .	2
1.1.2. Estudio de los automatismos en cuanto a su aplicación, ventajas, etc. . . . .	9
1.1.3. Justificación del porqué de esta actividad-aprendizaje . . . . .	10
1.1.4. Organización del trabajo . . . . .	11
1.2. Estructura y apartamentado de los automatismos cableados . . . . .	12
1.2.1. Principio de un sistema automático. . . . .	12
1.2.2. Estructura de un sistema automático. . . . .	13
1.2.3. Fases del estudio de un sistema automático . . . . .	14
1.2.4. Estudio de la apartamentado. Componentes y aparatos que integran o componen un automatismo o sistema. . . . .	14
1.2.5. Tecnologías aplicadas en automatismos . . . . .	15

1.2.6.	Redes de distribución de la energía eléctrica .....	16
1.2.7.	Tensiones eléctricas en baja tensión .....	18
1.3.	Aparatura eléctrica aplicada .....	19
1.3.1.	Aparatura eléctrica .....	19
1.3.2.	Posibilidad de conectar y desconectar circuitos en carga .....	21
1.3.3.	Normas aplicadas para diferentes aparatos eléctricos .....	22
1.3.4.	Bases de toma de corriente .....	25
1.3.5.	Seccionadores .....	26
1.3.6.	Interruptores .....	27
1.3.7.	Cortacircuitos fusibles .....	28
1.3.8.	Relés térmicos .....	32
1.3.9.	Interruptores automáticos .....	37
1.3.10.	Interruptores diferenciales .....	43
1.3.11.	Aplicación de interruptores en instalaciones domésticas y análogas .....	46
1.3.12.	Contactores .....	50
1.3.13.	Interruptores de posición .....	58
1.3.14.	Relés temporizados .....	59
1.3.15.	Interruptores de control de nivel .....	61
1.3.16.	Control de temperatura (termostatos) .....	63
1.3.17.	Detectores .....	64
1.3.18.	Protección del bobinado de un motor .....	65
1.3.19.	Dispositivos electrónicos de protección .....	66
1.3.20.	Transformadores .....	67
1.3.21.	Rectificadores eléctricos .....	69
1.3.22.	Equipos de medidas .....	71
1.4.	Esquemas eléctricos .....	75
1.4.1.	Introducción a los esquemas eléctricos .....	75
1.4.2.	Símbolos eléctricos .....	77
1.4.3.	Identificación de aparatos y funciones .....	86
1.4.4.	Esquemas para aplicaciones domésticas y otros usos .....	89
1.4.5.	Marcado de redes y aparatos eléctricos .....	92
1.4.6.	Documentos técnicos eléctricos .....	95
1.5.	Receptores eléctricos .....	99
1.5.1.	Introducción a los receptores eléctricos .....	99
1.5.2.	Motores eléctricos .....	100
1.5.3.	Placa de características y caja de conexiones de un motor trifásico .....	101
1.5.4.	Características de las distintas formas de arranque de motores .....	104
1.5.5.	Curvas características de los diferentes arranques .....	105
1.5.6.	Formas de conexión del motor, según sea el procedimiento de arranque .....	106
1.5.7.	Elementos de maniobra para motores. Resumen .....	107
1.6.	Arranque de motores trifásicos .....	108
1.6.1.	Arranque directo de un motor .....	108
1.6.2.	Inversión de giro para un motor .....	114

1.6.3.	Arranque en conexión estrella-triángulo. . . . .	120
1.6.4.	Arranque con resistencias estáticas . . . . .	124
1.6.5.	Arranque con autotransformador . . . . .	127
1.6.6.	Arranque de un motor por medio de un arrancador progresivo . . . . .	130
1.6.7.	Motor trifásico de dos velocidades con bobinados separados . . . . .	131
1.6.8.	Motor trifásico de dos velocidades con bobinado único en conexión Dahlander . . . . .	132
1.6.9.	Motores con rotor bobinado. . . . .	133
1.7.	Motores de corriente continua . . . . .	134
1.7.1.	Introducción . . . . .	134
1.7.2.	Tipos de motores de corriente continua . . . . .	134
1.7.3.	Características principales de un motor de corriente continua. . . . .	134
1.7.4.	Relación de bobinados en un motor de C.C. . . . .	136
1.7.5.	Convertidores estáticos . . . . .	136
1.7.6.	Placa de conexiones del motor. . . . .	136
1.7.7.	Inversión del sentido de giro de un motor de corriente continua . . . . .	136
1.7.8.	Arranque de motores de corriente continua . . . . .	137
1.7.9.	Arranque y regulación de velocidad para un motor de corriente continua de excitación independiente. . . . .	138
1.8.	Frenado de motores. . . . .	138
1.8.1.	Procedimientos de frenado . . . . .	138
1.8.2.	Frenado por electroimán (frenado y bloqueado) . . . . .	139
1.8.3.	Frenado de máquinas . . . . .	140
1.9.	Motores monofásicos . . . . .	146
1.9.1.	Arranque de un motor monofásico con condensador . . . . .	147
1.9.2.	Arranque e inversión de giro de un motor monofásico con condensador. . . . .	148
1.9.3.	Motores universales . . . . .	148
1.9.4.	Motor universal con varias velocidades . . . . .	149
1.9.5.	Motor monofásico de inducción . . . . .	150
1.9.6.	Motor monofásico de inducción. Fase partida. . . . .	150
1.9.7.	Motor monofásico, con espiras en cortocircuito . . . . .	151
1.10.	Ejercicios de aplicación. . . . .	151
1.10.1.	Análisis de un equipo guardamotor . . . . .	152
1.10.2.	Cableado de equipos a partir del esquema de maniobra. . . . .	155
1.10.3.	Modificación de un esquema. . . . .	158
1.10.4.	Completar el esquema . . . . .	159
1.10.5.	Cableado de potencia de un inversor de giro realizado con contactores . . . . .	160
1.10.6.	Inversión para motor trifásico . . . . .	161
1.10.7.	Arranque de un motor en conexión estrella-triángulo ( $\lambda$ - $\Delta$ ) . . . . .	164
1.10.8.	Protección contra contacto indirecto por medio de interruptor diferencial (ID) . . . . .	166
1.10.9.	Comparación entre conexiones estrella y triángulo . . . . .	167
1.10.10.	Comprobar y medir las fases de un motor trifásico con rotor en cortocircuito . . . . .	168
1.10.11.	Conexión de los bornes de un motor trifásico con rotor en cortocircuito . . . . .	169
1.10.12.	Análisis de la placa de características de un motor . . . . .	170

<b>2. Equipos electrónicos y autómatas programables</b> .....	173
2.1. Arrancadores progresivos y reguladores .....	174
2.1.1. Arrancadores estáticos .....	174
2.1.2. Reguladores de velocidad para motores de C.A. con rotor en cortocircuito. Introducción a los reguladores de velocidad .....	178
2.2. Electrónica digital .....	191
2.2.1. Álgebra de Boole .....	191
2.3. El autómata programable .....	208
2.3.1. El autómata programable .....	208
2.3.2. Lenguaje en autómatas programables .....	209
2.3.3. Estructura general de un autómata programable .....	211
2.3.4. Estructura interna de la unidad central de un autómata programable .....	211
2.3.5. Niveles de automatismo .....	212
2.3.6. Programación utilizando el Grafcet .....	213
2.3.7. Aplicación del diagrama funcional Grafcet .....	215
2.4. Programación con PLC .....	219
2.4.1. Autómata programable .....	219
2.4.2. Estructura de una instalación con autómata programable .....	222
2.4.3. Programa para autómata programable .....	223
2.4.4. Forma de alimentación de los autómatas .....	237
2.4.5. Carta de autómata con salida a relés y de éstos, a accionadores .....	238
2.4.6. Carta salida autómata, directamente a accionadores .....	239
<b>3. Mecánica aplicada</b> .....	241
3.1. Nociones sobre mecanizado .....	242
3.1.1. Sistema métrico de unidades .....	242
3.1.2. Cálculo de figuras geométricas .....	243
3.1.3. Cálculos aplicados .....	244
3.1.4. Trabajos de mecanizado .....	245
3.1.5. Mediciones diversas .....	246
3.1.6. Limado .....	250
3.1.7. Corte y cincelado .....	251
3.1.8. Taladrado .....	253
3.1.9. Roscado .....	256
3.1.10. Roscas. Principales tipos de roscado .....	261
3.1.11. Soldadura blanda .....	262
3.1.12. Soldadura autógena .....	264
3.1.13. Soldadura eléctrica .....	266
3.1.14. Sujeción y anclaje de soportes y máquinas .....	269
3.1.15. Otras tareas a realizar .....	271
3.1.16. Materiales constructivos .....	272

3.1.17.	Productos siderúrgicos. . . . .	276
3.1.18.	Tubos para canalizaciones eléctricas. . . . .	278
<b>4.</b>	<b>Preparación, instalación y pruebas del cuadro eléctrico . . . . .</b>	<b>279</b>
4.1.	Cuadros eléctricos. . . . .	280
4.1.1.	Grados de protección IP para envolventes . . . . .	280
4.1.2.	Letras adicionales que pueden acompañar al código IP. . . . .	281
4.1.3.	Código IK. . . . .	281
4.1.4.	Protección contra contactos directos e indirectos. . . . .	281
4.1.5.	Características constructivas. . . . .	282
4.1.6.	Características constructivas de los cuadros eléctricos . . . . .	282
4.1.7.	Símbolos que aparecen en los cuadros eléctricos . . . . .	286
4.1.8.	Algunas formas de anclaje. . . . .	287
4.1.9.	Funciones y características de envolventes . . . . .	288
4.1.10.	Suministro de cuadros eléctricos. Solicitud de oferta. . . . .	289
4.1.11.	Ventilación y refrigeración de armarios eléctricos . . . . .	291
4.1.12.	Complementos de cuadros eléctricos . . . . .	292
4.2.	El proyecto del cuadro eléctrico . . . . .	293
4.2.1.	Interpretar planos de mecanizado . . . . .	293
4.2.2.	El proyecto de mecanizado . . . . .	296
4.2.3.	Realizar secuencias de las distintas operaciones . . . . .	298
4.2.4.	Definir herramientas y materiales. . . . .	299
4.2.5.	Elaborar lista de materiales . . . . .	299
4.2.6.	Realizar petición y verificar recepción . . . . .	300
4.2.7.	Realizar operaciones de mecanizado. . . . .	300
4.2.8.	Cuestiones sobre envolventes . . . . .	300
4.3.	El proyecto del cuadro y los materiales . . . . .	301
4.3.1.	Estudio de una instalación. . . . .	301
4.3.2.	Automatización del transporte de áridos por medio de bandas transportadoras . . . . .	302
4.3.3.	Cableado de armario . . . . .	312
4.3.4.	Marcado de los bornes en el bornero . . . . .	313
4.3.5.	Sección de los conductores . . . . .	315
4.3.6.	Armario eléctrico. . . . .	315
4.3.7.	Ejercicio de modificación del circuito eléctrico . . . . .	318
4.4.	Distribución de elementos en el cuadro . . . . .	319
4.4.1.	Introducción a la distribución de elementos en el cuadro. . . . .	319
4.4.2.	Ejercicios prácticos desarrollados . . . . .	320
4.4.3.	Ejercicios de aplicaciones prácticas a desarrollar. . . . .	339
4.5.	Cableado del cuadro . . . . .	352
4.5.1.	Preparación del trabajo . . . . .	352
4.5.2.	Cableado del cuadro. . . . .	354
4.5.3.	Armario eléctrico. . . . .	355



4.5.4.	Marcado de un esquema . . . . .	355
4.5.5.	Borneros y canalización de cables. . . . .	359
4.5.6.	Cuadros eléctricos. Ejemplos de cableado . . . . .	360
4.5.7.	Conductores . . . . .	361
4.5.8.	Terminales . . . . .	366
4.5.9.	Realizar cableado del automatismo en la placa. . . . .	366
4.5.10.	Fijar terminales identificativos . . . . .	368
4.5.11.	Identificación de los conductores y aparatos eléctricos . . . . .	368
4.5.12.	Fijar la placa dentro del cuadro . . . . .	369
4.5.13.	Realizar el cableado entre envolvente y elementos sobre máquina . . . . .	370
4.5.14.	Presentación de cuadros y chasis cableados . . . . .	370
4.5.15.	Desarrollo de los esquemas de una instalación compuesta . . . . .	371
4.6.	Pruebas y plan de mantenimiento . . . . .	378
4.6.1.	Realizar pruebas funcionales. . . . .	378
4.6.2.	Puesta en servicio de una instalación con autómatas programables . . . . .	379
4.6.3.	Detección de averías . . . . .	382
4.6.4.	Plan de mantenimiento preventivo . . . . .	383
4.6.5.	Stocks de repuestos (preventivo + correctivo) . . . . .	390
4.6.6.	Peligros de la electricidad . . . . .	391
4.6.7.	Señales y balizamiento de riesgo eléctrico . . . . .	393
<b>5.</b>	<b>Consultorio técnico . . . . .</b>	<b>395</b>
5.1.	Electricidad y mecánica aplicada . . . . .	396
5.1.1.	Fórmulas básicas de electricidad. . . . .	396
5.1.2.	Fórmulas aplicadas a motores eléctricos. . . . .	397
5.1.3.	Potencias en redes eléctricas . . . . .	398
5.1.4.	Energías eléctricas . . . . .	399
5.1.5.	Potencias en un receptor eléctrico. . . . .	399
5.1.6.	Motores trifásicos con rotor en cortocircuito de $f = 50$ Hz, conectados a redes de $f = 60$ Hz . . . . .	400
5.1.7.	Fórmulas mecánicas utilizadas en transmisiones . . . . .	401
5.2.	Anexo de complementos eléctricos . . . . .	404
5.2.1.	Reglamento electrotécnico para baja tensión (REBT) . . . . .	404
5.2.2.	Clasificación de las tensiones . . . . .	407
5.2.3.	Clase de materiales eléctricos . . . . .	410
5.2.4.	Sección mínima del conductor neutro . . . . .	411
5.2.5.	Conductores eléctricos (cables) . . . . .	413
5.2.6.	Conductor de protección (PE) . . . . .	416
5.2.7.	Forma de actuar ante el accidente eléctrico . . . . .	422

