

TOPICOS AVANZADOS O TOPICOS DE INTERES ESPECIAL PARA FIN SELECTIVO

Estos tópicos pueden omitirse en cualquier secuencia principal y pueden enseñarse separadamente como grupos individuales. El Índice de Ejemplos y Problemas al final del libro es especialmente útil para tal fin.

I. Cinemática de movimiento relativo

- 6—5 Movimiento de una partícula con respecto a un sistema coordinado móvil (con translación y rotación).
- 7—5 Movimiento relativo de cuerpos rígidos.
- 7—6 Movimiento de un cuerpo rígido con respecto a un sistema coordinado móvil (con translación y rotación).

II. Vibraciones

- 8—7 Movimiento oscilatorio: vibración de una sola partícula.
 - 8—8 Movimiento oscilatorio: vibración de varias partículas conectadas.
 - 8—9 Movimiento oscilatorio: analogía con circuitos eléctricos.
 - Parte de 8—10
 - Parte de 8—12
 - Parte de 8—14
 - Parte de 8—15
 - Parte de 10—4 (1, 2, 3)
 - Parte de 10—5
 - Parte de 10—9
- } Estas partes están designadas como movimiento oscilatorio en el Índice de Ejemplos y Problemas

III. Ecuaciones de Lagrange

- 8—15 Ecuación de Lagrange para una partícula.
- 9—15 Ecuación de Lagrange para un sistema de partículas.
- 10—10 Ecuaciones de Lagrange para cuerpos rígidos.

IV. Movimiento de un cuerpo rígido alrededor de un punto fijo, y movimiento general

Parte de 7—1.

7—2 Posición de un cuerpo rígido.

7—4 (4) Cinemática del movimiento de un cuerpo rígido alrededor de un punto fijo.

7—4 (5) Cinemática del movimiento general de un cuerpo rígido.

10—4 (4) Ecuación de movimiento para el movimiento de un cuerpo rígido alrededor de un punto fijo.

10—4 (5) Ecuación de movimiento para movimiento general de un cuerpo rígido.

V. Principio de D'Alembert

8—10 Principio de D'Alembert.

10—5 Principio de D'Alembert.

VI. Coordenadas esféricas

Parte de 6—3.

Parte de 8—3.

VII. Sistemas de masa variable

Parte de 8—16.

Parte de 8—17.

VIII. Dinámica del electrón

8—6 Movimiento curvilíneo: campos de fuerza, eléctrico y magnético.

Parte de 8—16.